スピン(Spin)概念とその性質、応用

スピン自由度の導入の歴史と意味と応用

スピン演算子の正準交換関係

スピン演算子の昇降演算子

スピン演算子の行列表現

スピン演算子の固有状態とその意味

Made by R.Okamoto (Kyushu Institute of Technology) Filename=spin-summary080611.ppt

スピン自由度の導入の歴史と意味と応用

原子からのスペクトルの二重線(doublet)の観測 1925年、ハウシュミット(Goudsmit)とウーレンベック(Uhlenbeck) スピン自由度の導入

「電子は、その空間座標や運動量など(外部自由度)では表現できない、新しい自由度(内部自由度)とそれに付随する角運動量を持っている」。

1932年、ディラック(Dirac)の相対論的電子論(=量子力学と特殊相対論の結合) スピン自由度の起源は相対論にあること。 「マイナス・エネルギーをもつ電子の海」としての「真空」という解釈。 電子の反粒子としての陽電子(ポジトロン、positron)の予言。

物質構成粒子としてのフェルミ型粒子(フェルミオン、fermion)と相互作用媒介粒子としてのボース型粒子(ボソン、boson)、それらを区別する半整数スピン値と整数スピン値

物質の磁性の原因としての電子のスピン自由度

測定技術への応用:電子スピン共鳴(ESR,electron-spin resonance)

スピン=自転??

スピン演算子の正準交換関係

$$\hat{\mathbf{s}} \equiv (\hat{s}_x, \hat{s}_y, \hat{s}_z),$$

$$\hat{\mathbf{s}}^2 \equiv (\hat{s}_x)^2 + (\hat{s}_y)^2 + (\hat{s}_z)^2,$$

$$[\hat{s}_x, \hat{s}_y] = i\hbar \hat{s}_z, [\hat{s}_y, \hat{s}_z] = i\hbar \hat{s}_x, [\hat{s}_z, \hat{s}_x] = i\hbar \hat{s}_y,$$

$$[\hat{s}_x, \hat{\mathbf{s}}^2] = [\hat{s}_y, \hat{\mathbf{s}}^2] = [\hat{s}_z, \hat{\mathbf{s}}^2] = 0.$$

スピン演算子のx、y、z成分はお互いに同時固有状態を持たないこと

スピン演算子の2乗とx、y、z成分のどれかひとつは お互いに同時固有状態を持つこと

スピン演算子の昇降演算子を導入する

$$\hat{s}_{\pm} \equiv \hat{s}_{x} \pm i\hat{s}_{y}$$

$$\rightarrow \hat{s}_{x} = (\hat{s}_{+} + \hat{s}_{-})/2, \hat{s}_{y} = (\hat{s}_{+} - \hat{s}_{-})/2i$$

$$\rightarrow \hat{s}^{2} = \hat{s}_{+}\hat{s}_{-} + (\hat{s}_{z})^{2} - \hat{s}_{z}$$

スピン演算子の固有値と固有関数(固有状態)

$$\hat{\mathbf{s}}^{2} | s m \rangle = \hbar^{2} s(s+1) | s m \rangle, \quad \mathbf{s} = \frac{1}{2}$$

$$\hat{s}_{z} | s m \rangle = \hbar m | s m \rangle, \quad m = \pm \frac{1}{2}$$

$$\hat{s}_{\pm} | s m \rangle = \hbar \sqrt{\frac{1}{2} (\frac{1}{2} + 1) - m(m \pm 1)} | \ell m \pm 1 \rangle,$$

$$\langle \frac{1}{2} m' | \frac{1}{2} m \rangle = \delta_{mm'}$$

パウリ(Pauli)のスピン行列

スピン演算子の行列表現

$$\langle sm' | \hat{s}_z | sm \rangle = \hbar m \delta_{mm'},$$

$$\langle sm' | \hat{s}^2 | sm \rangle = \hbar^2 \frac{1}{2} (\frac{1}{2} + 1) \delta_{mm'},$$

$$= \frac{3}{4} \hbar^2 \delta_{mm'}$$

$$\hat{s}_{x} = \frac{\hbar}{2} \hat{\sigma}_{x}, \hat{s}_{y} = \frac{\hbar}{2} \hat{\sigma}_{y}, \hat{s}_{z} = \frac{\hbar}{2} \hat{\sigma}_{z}$$

$$\hat{\sigma}_{x} \equiv \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \hat{\sigma}_{y} \equiv \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \hat{\sigma}_{z} \equiv \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

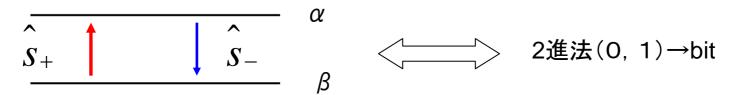
スピン演算子の固有状態とその意味

$$\begin{vmatrix} s, m = +\frac{1}{2} \rangle \equiv |\alpha\rangle = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad |s, m = -\frac{1}{2} \rangle \equiv = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \hat{s}_{+} |\beta\rangle = \hbar |\alpha\rangle, \hat{s}_{+} |\alpha\rangle = 0,$$

$$\hat{s}_{-} |\alpha\rangle = \hbar |\beta\rangle, \hat{s}_{-} |\beta\rangle = 0$$

スピン演算子の昇降演算子



おまけ:
$$|\alpha\rangle\langle\alpha|=\begin{pmatrix}1\\0\end{pmatrix}(1,0)=\begin{pmatrix}1&0\\0&0\end{pmatrix}, |\beta\rangle\langle\beta|=\begin{pmatrix}0\\1\end{pmatrix}(0,1)=\begin{pmatrix}0&0\\0&1\end{pmatrix}$$
 $\rightarrow |\alpha\rangle\langle\alpha|+|\beta\rangle\langle\beta|=\begin{pmatrix}1&0\\0&1\end{pmatrix}$: 単位行列

これは一体何を意味するのだろうか?