# 一般相対性論的宇宙論

数理情報基礎講座

鎌田裕之

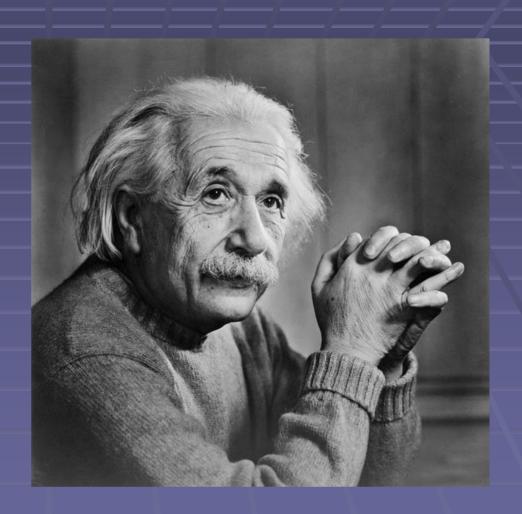
冥王星

# 1章 特殊相対性理論とローレンツ変換

■ 一般相対論に入る前に、その基礎になる特殊相対論の解説をする。アインシュタインが、1905年に書いた論文の範囲だが、慣性系における相対論として首尾一貫している。「時間の遅れ」や「ローレンツ収縮」といった古典力学(ニュートン力学)では説明できない現象を例に解説する。

# A·アインシュタイン(1879-1955)

- Albert Einstein、ドイツ出身の理論物理学者。光量子仮説に基づく光電効果の理論的解明によって1921年のノーベル物理学賞を受賞。
- 1905年に特殊相対性理論 を発表。(26歳)



# 相対的と絶対的

- 大きいと小さい
- ■距離が長い、短い
- 時間が永い短い

# 零次元=線

■点が動くと、線になる。

# 2次元=癰

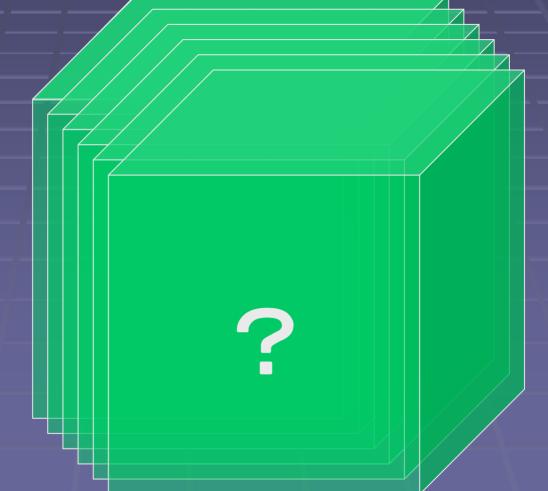
■線が動くと、面になる。

# 3次元= 直体

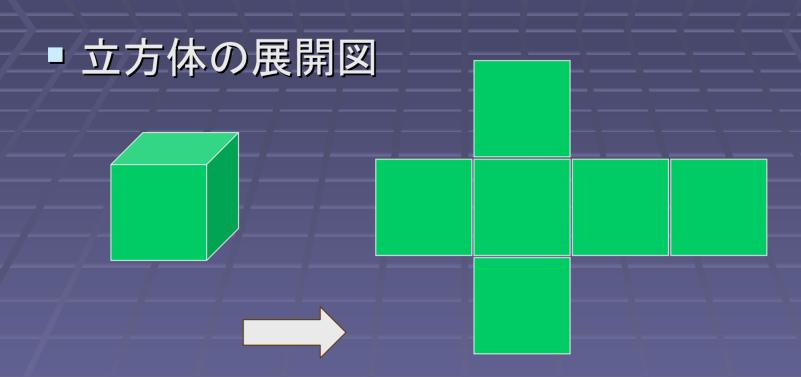
■面が動くと、立体になる。

# 4次元体?

■ 立体が動くと、4次元体になる?



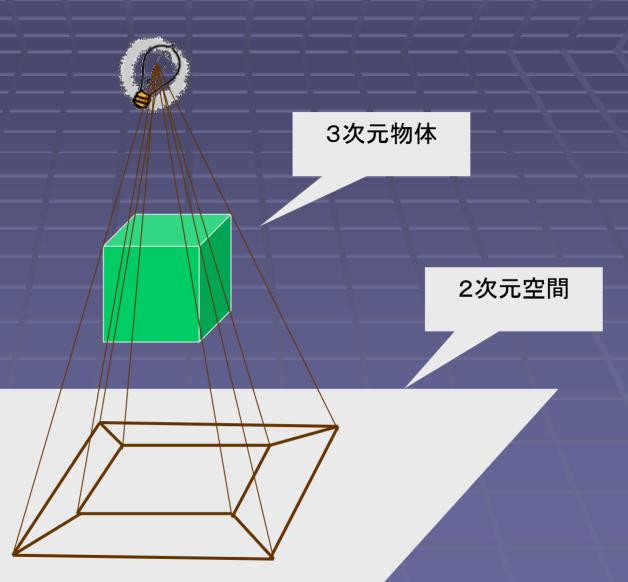
# 展開図



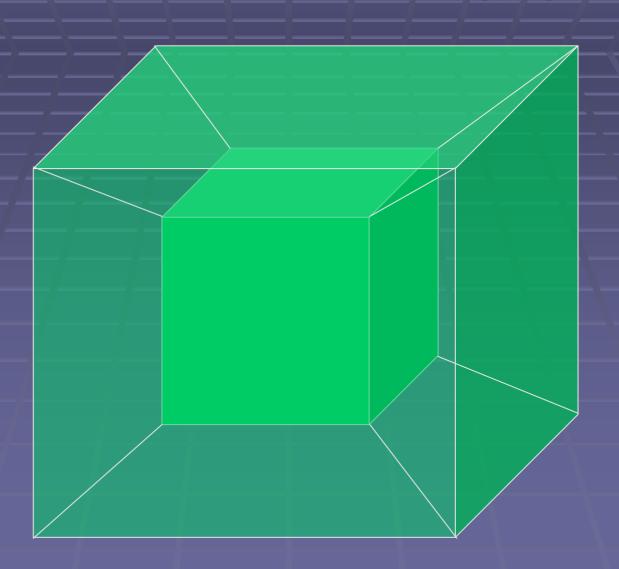
# 展開図

■ 4次元立方体の展開図 ?



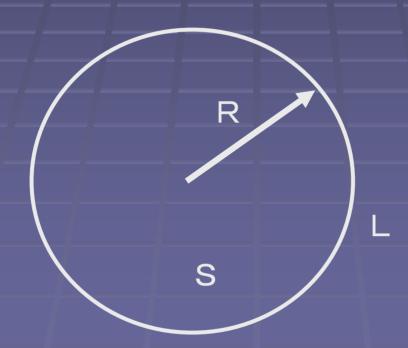


# 4次元から3次元へ投影

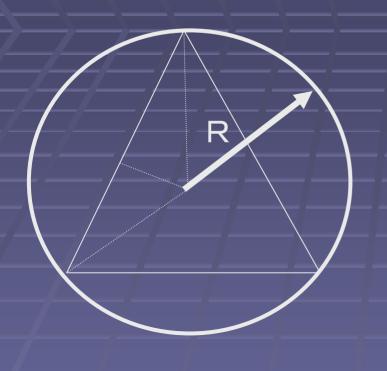


#### 円

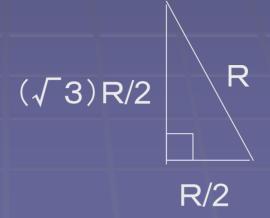
- 半径Rの円周の長さは2πR
- 半径Rの円の面積は、πR<sup>2</sup>







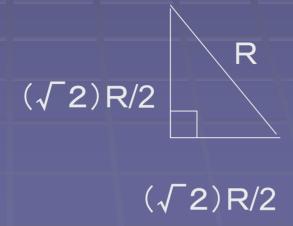
3角形の面積= 6×(√3/8)R²





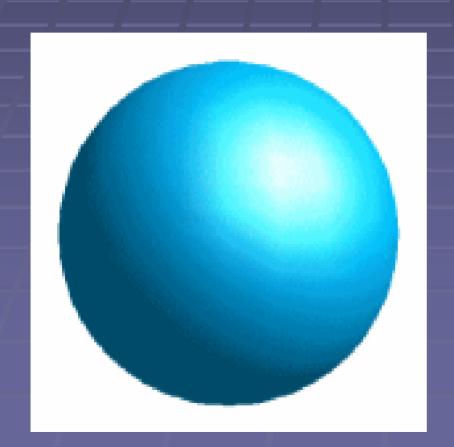


4角形の面積= 8×(2/8)R<sup>2</sup>



#### 球

- 半径Rの球の表面積4πR<sup>2</sup>
- 半径Rの球の体積4πR3/3



#### 4次元球

- 半径Rの表面体積2 π 2R3
- 半径Rの4次元体積 π 2R4/2

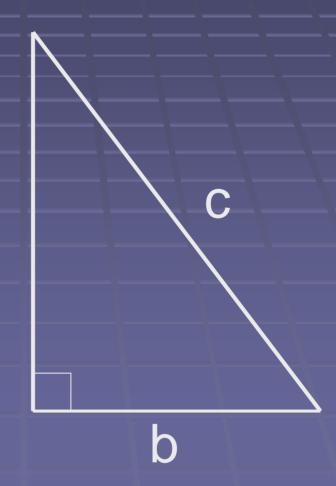
#### 5次元球•••

- 5次元球の5次元体積8 π<sup>2</sup>R<sup>5</sup>/15
- 6次元球の6次元体積 π 3R 6/6
- 7次元球の7次元体積16 π 3R7/105
- 8次元球の8次元体積 π 4R8/24

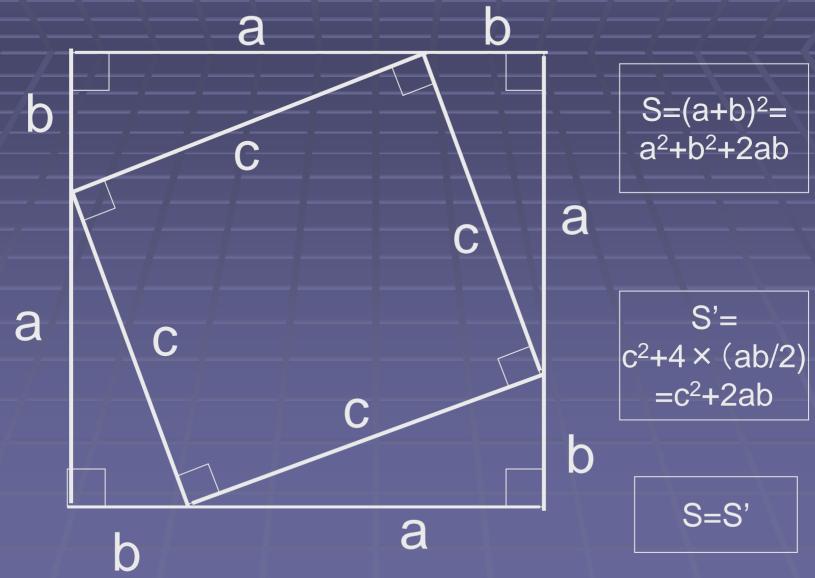
# ピタゴラスの定理

a

- 3平方の定理
- $a^2+b^2=c^2$



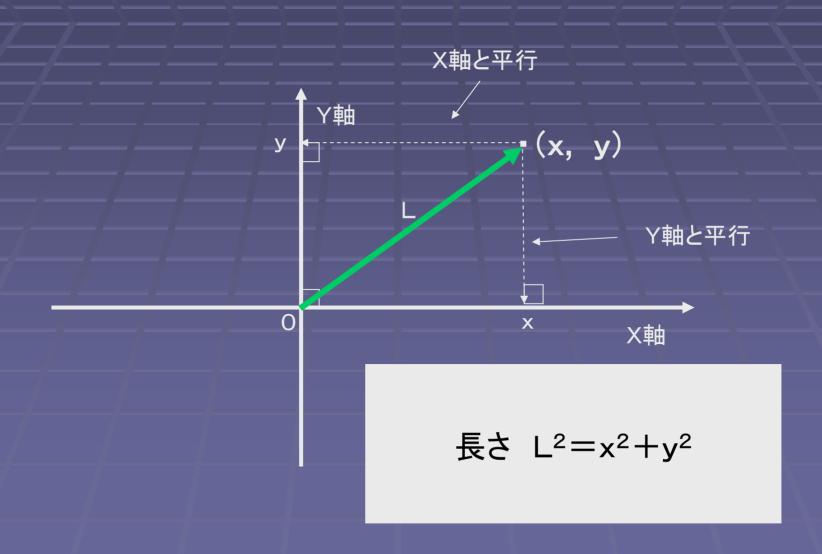
# ピタゴラスの定理の証明



## 座標

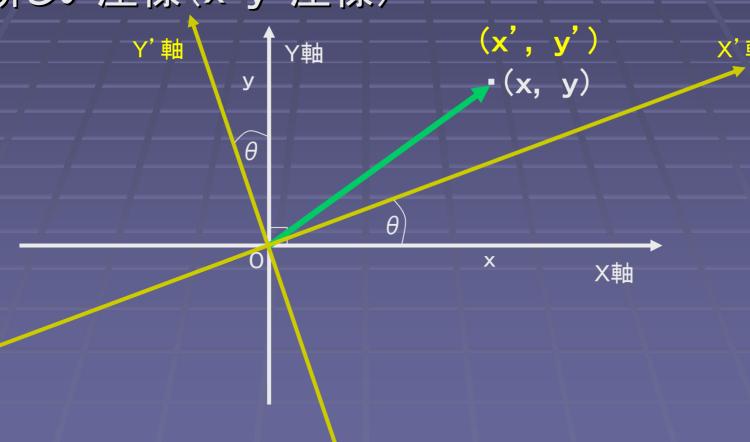
■ 2次元座標(xy座標) X軸と平行 Y軸 (x, y)Y軸と平行 X X軸

# 長さ(ピタゴラスの定理)



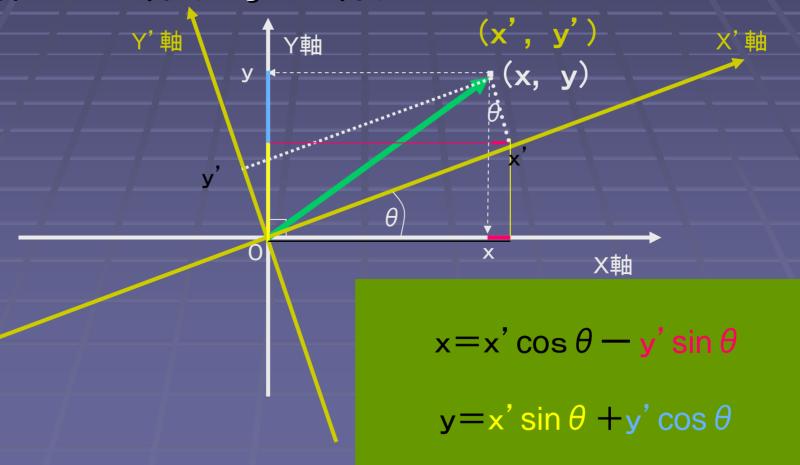
# 回転座標

■ 新しい座標(x'y'座標)



# 回転座標

■ 新しい座標(x'y'座標)



# 行列で表現する

$$x=x'\cos\theta-y'\sin\theta$$

$$y=x'\sin\theta+y'\cos\theta$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

## 不変な長さ

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$x=x'\cos\theta-y'\sin\theta$$

$$y=x'\sin\theta+y'\cos\theta$$

■ 
$$L^2 = x^2 + y^2$$
  
=  $(x'\cos\theta - y'\sin\theta)^2 + (x'\sin\theta + y'\cos\theta)^2$   
=  $x'^2\cos^2\theta + y'^2\sin^2\theta - 2x'y'\cos\theta\sin\theta$   
+  $x'^2\sin^2\theta + y'^2\cos^2\theta + 2x'y'\cos\theta\sin\theta$   
=  $(x'^2 + y'^2)(\cos^2\theta + \sin^2\theta)$   
=  $x'^2 + y'^2 = L'^2$ 

# 光より早く見る(?)

- 物が見えるのは、物から反射して出ている光が目に入り、眼底の視神経を刺激する。
- 物と目の距離をL[m]としたら、物の起きている現象(事象)は、L/c[秒]後に見ることができる。(cは、光の速さ)
- 物に対して、v[m/s]の速さで近づくと、どうなる?

# L/(v+c)秒後?

- 物までの距離L、光と目が接する時点での時間をtとすれば、ct+vt=L。よって、t=L/(v+c)秒後。
- 実際近づいて見ると、 t=L/(v+c)にならないのだ!

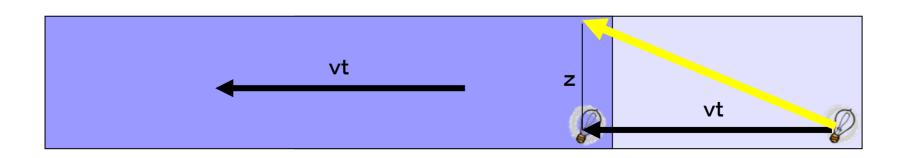
本当は・・・・ 
$$t = \frac{L}{v+c}$$
  $\frac{1-\beta-\beta^2}{1-\beta^2}$   $\beta = v/c$ 

# 電車の中と外



ソニック





■電車の外(S系) (c t) <sup>2</sup> = z <sup>2</sup> + (v t) <sup>2</sup>

#### 電車の中と外

- 電車の外(S系) (ct)<sup>2</sup>=z<sup>2</sup>+(vt)<sup>2</sup>
- 電車の中(S'系)(c't')2=z2
- 時間が同じ/<del>プラ(tーt') c = √ c<sup>2</sup> v<sup>2</sup></del>
- 光の速さは変わらない!!! → c'=c $z^2=c^2t'^2=c^2t^2-v^2t^2=t^2(c^2-v^2)$
- 従って・・・・  $t' = t\sqrt{1-\beta^2}$   $\beta = v/c$

## M

#### ローレンツ変換

- 電車の中(S'系:x'、y'、z'、t')
- 電車の外(S 系:x、y、z、t)

電車の進む方向をx方向に仮定すると、

$$\begin{pmatrix} x \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} & \frac{v}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \\ \frac{v/c^2}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} & \frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ t' \end{pmatrix}$$

となる。

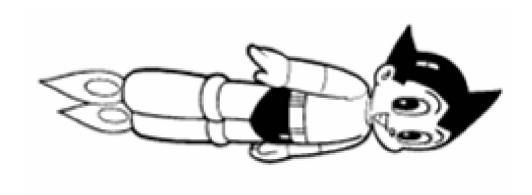
#### ローレンツ収縮

vの速さで走っているものは進む方向に縮む。

$$L' = ct' = ct\sqrt{1 - \left(\frac{\mathbf{v}}{c}\right)^2} = L_0\sqrt{1 - \left(\frac{\mathbf{v}}{c}\right)^2}$$

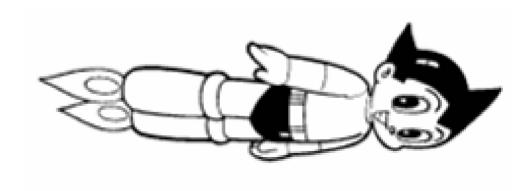


# 速度V=0m/秒



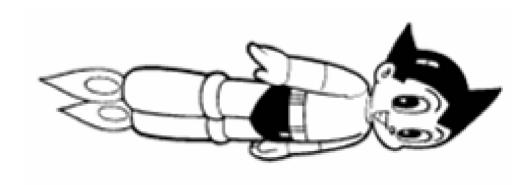


# 速度V=300km/時 v/c=2.7×10<sup>-7</sup>



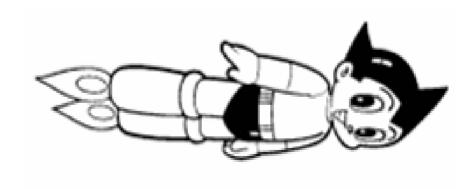


# 速度V=300, 000km/時間 v/c=2.7×10<sup>-4</sup>





# 速度V=300, 000, 000km/時間 v/c=2.7×10<sup>-1</sup>

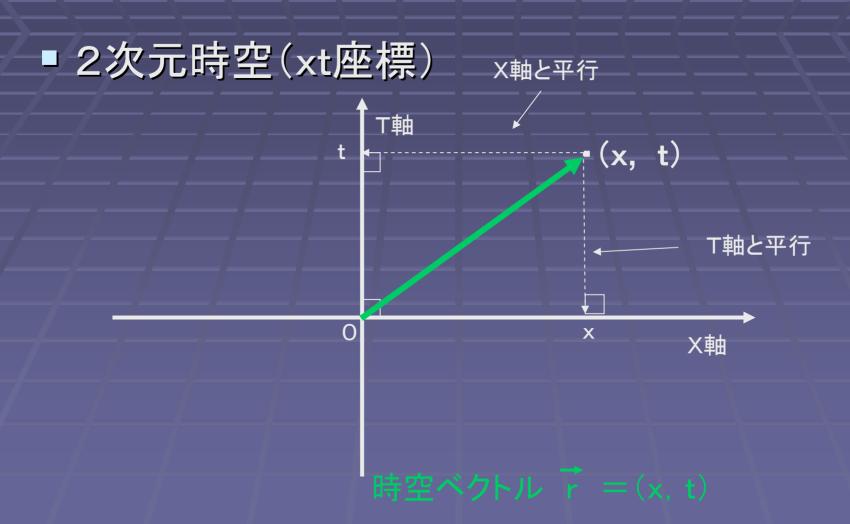




## 速度V=1000, 000, 000km/時間 v/c=0. 93



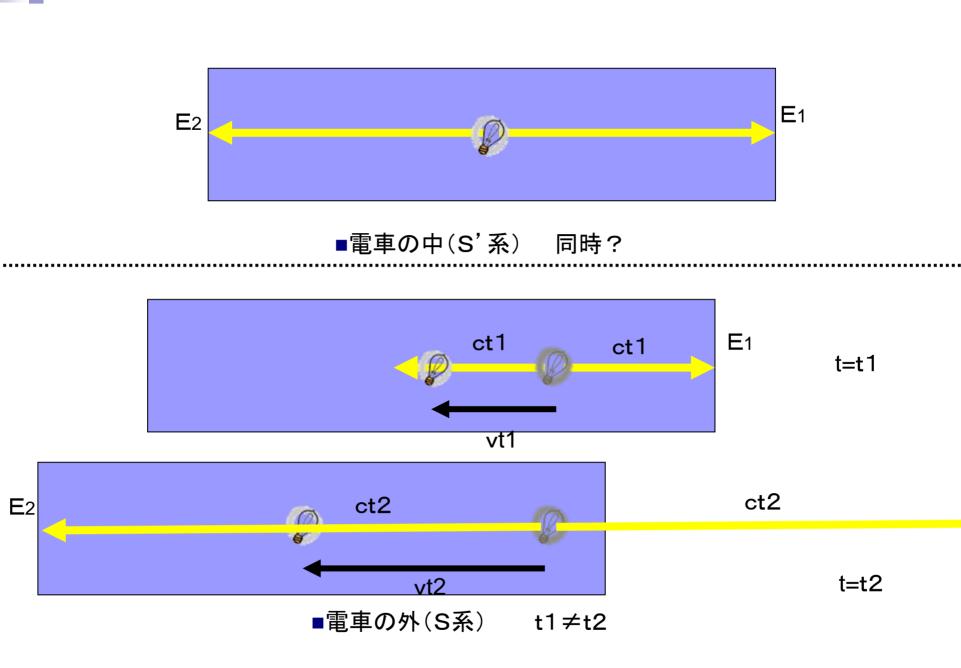
# 時空間(ミンコフスキー時空)

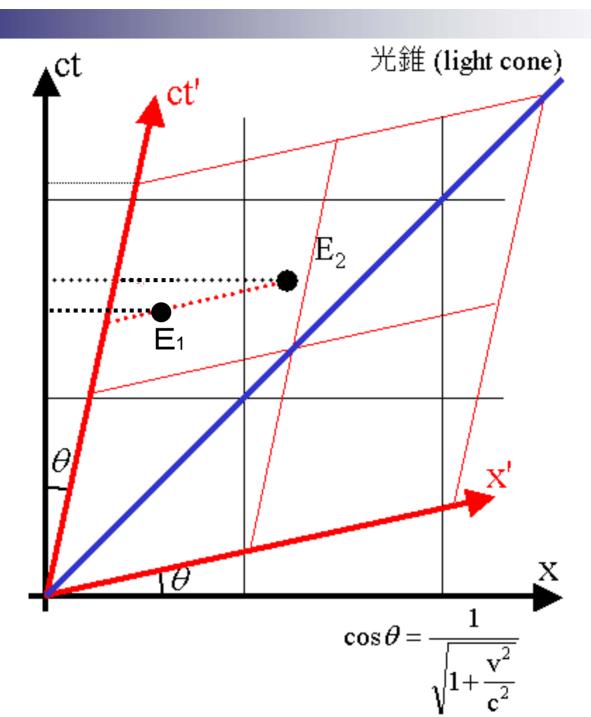


#### ヘルマン・ミンコフスキー

(Hermann Minkowski) 1864年-1909年 ロシア(リトアニア)生まれの ユダヤ系ドイツ人数学者。 ミンコフスキー空間と呼ばれる 四次元の空間により、アイン シュタインの相対性理論に数 学的基礎を与えた。また、時 空を表すための方法として光 円錐を考えた。その他に数論 や幾何学に関する業績がある。







## 時空間の回転は可能か?

$$\begin{pmatrix} x \\ ct \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} & \frac{v/c}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \\ \frac{v/c}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} & \frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ ct' \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ ct \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} & \frac{-i \ v/c}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \\ \frac{v/c}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} & \frac{-i}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ ict' \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ ict \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} & \frac{-i \ v/c}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \\ \frac{iv/c}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} & \frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ ict' \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ ict \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} & \frac{-i \ v/c}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \\ \frac{iv/c}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} & \frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ ict' \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$\frac{1}{\sqrt{1-(v/c)^2}}$$
を $\cos \theta$ 、 $\frac{iv/c}{\sqrt{1-(v/c)^2}}$ を $\sin \theta$ と仮定すれば、

$$\cos^2 \theta + \sin^2 \theta = \left(\frac{1}{\sqrt{1 - (v/c)^2}}\right)^2 + \left(i\frac{v/c}{\sqrt{1 - (v/c)^2}}\right)^2 = 1$$

となる。ただし、sin 関数は、虚数になるから、不合理。

#### 時空間の長さ(固有時)

$$\begin{pmatrix} x \\ ict \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ ict' \end{pmatrix}$$

■  $\lambda^2 = x^2 + (ict)^2 = x^2 - c^2t^2$ =  $(x'\cos\theta - ict'\sin\theta)^2 + (x'\sin\theta + ict'\cos\theta)^2$ =  $x'^2\cos^2\theta + (ict')^2\sin^2\theta - 2x'ict'\cos\theta\sin\theta$ +  $x'^2\sin^2\theta + (ict')^2\cos^2\theta + 2x'ict'\cos\theta\sin\theta$ =  $(x'^2 + (ict')^2)(\cos^2\theta + \sin^2\theta)$ =  $x'^2 + (ict')^2 = x'^2 - c^2t'^2 = \lambda'^2 \equiv -c^2\tau^2$  : 固有時  $\tau$ 

$$\lambda = \lambda'$$
 ,  $\tau = \tau' \rightarrow$  変換しても固有時は変わらない

# 不変な長さ

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

L=L' → 回転しても長さは変わらない

## まとめ

- ■特殊相対性理論は、
- 「光速度はどの慣性系でも一定の原理」によって導かれる。
- 2つの慣性系の間に「時間の遅れ」が生じる。
- 2つの慣性系の間に「ローレンツ収縮」が起こる。
- ミンコフスキー時空間によって記述される。
- →時間と空間の関係は、複素数の実部虚部の関係に 見ることができる。(一般相対論では、計量テンソル で説明する)
- 不変量として、「固有時で」がある。
- ■(質量は、エネルギーと等価である。)